

Manuel d'Utilisation
Fascicule U4.8- : Post traitement et analyses dédiées
Document : U4.84.02

Opérateur POST_DYNA_MODAL

1 But

Post-traiter les résultats en coordonnées généralisées produits par DYNA_TRAN_MODAL. Deux options sont disponibles : post traitement des non linéarités de choc ou des relations effort-déplacement. Dans le premier cas, on choisit un diagnostic d'usure ou une meilleure connaissance des chocs survenus pendant l'analyse transitoire. Le contenu de la `table` produite est imprimable sur le fichier RESULTAT par la commande IMPR_TABLE [U4.91.03].

2 Syntaxe

```
table = POST_DYNA_MODAL (
    ♦ RESU_GENE = tg, [tran_gene]

    ♦ / CHOC = _F(
        ◇ INST_INIT = / -1.0, [DEFAULT]
                      / t0, [R]

        ◇ INST_FIN = / 999., [DEFAULT]
                     / t1, [R]

        ◇ NB_BLOC = / 1, [DEFAULT]
                   / nb, [I]

        ◇ SEUIL_FORCE = / 0.0 [DEFAULT]
                       / s, [R]

        ◇ DUREE_REPOS = / 0.0, [DEFAULT]
                       / d, [R]

        ◇ OPTION = / 'USURE', [DEFAULT]
                  / 'IMPACT',

        ◇ NB_CLASSE = / 10, [DEFAULT]
                     / nc, [I]
    ),

    / RELA_EFFO_DEPL = _F(
        ♦ NOEUD = noeud, [noeud]

        ♦ NOM_CMP = noncmp, [K8]

    ),

    ◇ INFO = / 1, [DEFAULT]
            / 2,

    ◇ TITRE = titre, [l_Kn]
)
```

Remarque :

|L'opérateur *POST_DYNA_MODAL* produit une table.

3 Opérandes

3.1 Opérande RESU_GENE

- ♦ RESU_GENE = tg
Résultat d'un calcul transitoire par recombinaison modale, produit par l'opérateur DYNA_TRAN_MODAL [U4.53.21].

3.2 Mot clé CHOC

- ◇ CHOC
Mot clé facteur permettant de spécifier que l'on souhaite une analyse des non-linéarités de choc prises en compte dans le calcul transitoire modal.

3.2.1 Opérande INST_INIT

- ◇ INST_INIT = t_0
Instant de début du moyennage des signaux et d'analyse des chocs. Par défaut t_0 correspond au premier instant du calcul transitoire par recombinaison modale.

3.2.2 Opérande INST_FIN

- ◇ INST_FIN = t_1
Instant de fin du moyennage des signaux et d'analyse des chocs.
($t_1 = 999$. valeur par défaut),

3.2.3 Opérande NB_BLOC

- ◇ NB_BLOC = nb
Nombre de blocs temporels de découpage de l'intervalle $[t_0, t_1]$ pour le moyennage des signaux (1 par défaut).
Le mot clé n'est pas utilisé pour l'option 'IMPACT'.

3.2.4 Opérande SEUIL_FORCE

- ◇ SEUIL_FORCE = s
Seuil caractérisant une phase de contact, ($|f_n| > s \Rightarrow$ contact établi)
(s = 0. valeur par défaut).

3.2.5 Opérande DUREE_REPOS

- ◇ DUREE_REPOS = d
d durée minimale de repos caractérisant la fin d'un choc,
 t_c fin de choc $\Leftrightarrow \forall t \in [t_c, t_c + d] \quad |f_n| < s$,
d = 0. valeur par défaut.

3.2.6 Opérande OPTION

◇ OPTION = / 'USURE'
/ 'IMPACT'

Ce mot clé permet de choisir entre un post-traitement en vue d'un diagnostic d'usure (mot clé 'USURE') ou d'une meilleure connaissance des éventuels chocs survenus lors de l'analyse transitoire (mot clé 'IMPACT'). Ce dernier post traitement est adapté au calcul des internes des centrales REP voir [§4].

3.2.7 Opérande NB_CLASSE

◇ NB_CLASSE = nc

Nombre de classes que l'utilisateur veut distinguer lors de l'élaboration de l'histogramme décrivant les maxima de forces d'impact. Par défaut, nc = 10.

3.3 Mot clé RELA_EFFO_DEPL

◇ RELA_EFFO_DEPL

Mot clé facteur permettant une analyse des relations de non-linéarité effort-déplacement.

On archive dans la table résultat le nom de la relation au nœud observé, les instants d'analyse et le maximum atteint par la composante observée au cours de l'analyse.

On détermine toutes les phases à comportement non linéaire et on archive dans la table résultat pour chacune :

- l'instant initial et l'instant final de l'intervalle de la phase non linéaire,
- le maximum atteint et l'instant associé dans cet intervalle.

3.3.1 Opérande NOEUD

◆ NOEUD = noeu

Nom du nœud de la structure sur lequel la relation non linéaire à traiter a été définie.

3.3.2 Opérande NOM_CMP

◆ NOM_CMP = noncmp

Nom de la composante traitée au nœud noeu.

3.4 Opérande INFO

◇ INFO = imp, niveau des impressions

- / 1 aucune impression sur le fichier message (tout est stocké dans la table produite)
- / 2 impression du nombre de pas de temps de calcul

3.5 Opérande TITRE

◇ TITRE = titre

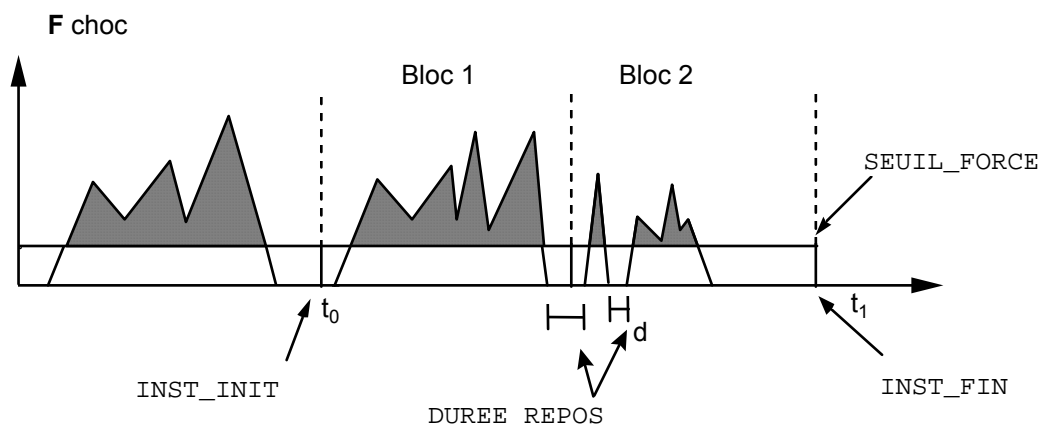
titre est le titre du calcul. Il sera imprimé en tête des résultats. Il est stocké dans le concept table.

4 Vérification - Exécution

4.1 Pour le mot clé facteur CHOC

La valeur de `INST_FIN` est comparée à l'instant final t_f du résultat `tran_gene`. La valeur de `INST_FIN` retenue est $\min(t_f, t_1)$.

Si la valeur de `INST_INIT` t_0 est supérieure à la valeur de `INST_FIN`, on s'arrête en erreur.



Bloc 1 : 1 choc

Bloc 2 : 2 chocs

■ : signal pris en compte dans les statistiques

4.1.1 Exécution avec option 'IMPACT'

Pour chaque non linéarité de choc, on calcule et on archive dans la table résultat :

- les chocs et grandeurs associées :
pour chaque choc, on a la valeur de l'instant où la force est maximale, la valeur de la force maximale et de l'impulsion, la durée du choc, la vitesse d'impact et le nombre de rebonds,
- les données globales du choc :
sur l'ensemble des chocs constatés, on précise : le maximum absolu de force de choc, la valeur moyenne des maxima de forces de choc et l'écart type des extrema de force de chocs,
- l'histogramme décrivant les max des forces d'impact :
on a le nombre de classes de l'histogramme, les valeurs de ses abscisses (force min et max de chaque classe) et la densité de probabilité de la force maximale de chaque classe.

4.1.2 Exécution avec l'option 'USURE'

Pour chaque non linéarité de choc, on calcule et on archive dans la table résultat :

- les valeurs moyennes min, max, écart-type, RMS des déplacements relatifs des nœuds de chocs dans leur repère global,
- les valeurs moyennes et RMS (sur le temps de choc et temps total) ainsi que min et max des forces normales et tangentielles de choc,
- le nombre de chocs moyens sur chaque liaison de choc, le temps de choc moyen, le temps de rebond moyen,
- la puissance d'usure moyenne calculée au sens d'ARCHARD [bib1] :

$$P_{usure} = \frac{1}{T} \int_0^T F_N(t) \cdot V_T(t) dt$$

4.2 Pour le mot clé facteur RELA_EFFO_DEPL

On vérifie que le nœud noeud correspond à une relation non linéaire.

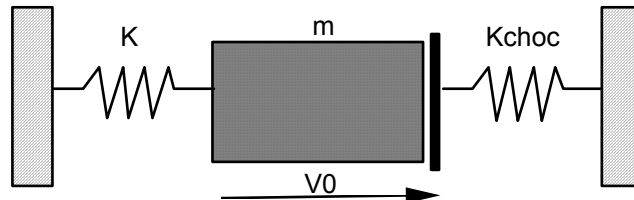
On imprime à l'aide de la commande IMPR_TABLE :

```
-----
ASTER 4.03.15 CONCEPT TABLE CALCULE LE 03/02/98 A 12:08:19 DE TYPE
TABL_POST_DYNA
RELATION NOEUD CMP PHASE INST_INIT INST_FIN MAXI INST_MAXI
NON_LIN N100 DRY 1 1.24000E+00 1.26600E+00 1.80716E-05 1.25200E+00
NON_LIN N100 DRY 2 2.02600E+00 2.09000E+00 -2.00433E-05 2.05800E+00
NON_LIN N100 DRY 3 3.00000E+00 3.04000E+00 -1.89110E-05 3.02200E+00
NON_LIN N100 DRY 4 3.10400E+00 3.20400E+00 3.50715E-05 3.15400E+00
NON_LIN N100 DRY 5 3.26000E+00 3.33600E+00 -2.91359E-05 3.30000E+00
NON_LIN N100 DRY 6 3.41400E+00 3.43200E+00 1.73099E-05 3.42400E+00
```

5 Exemples d'utilisation

5.1 Exemple avec l'option IMPACT : lancer d'un oscillateur avec choc

On présente ici le test SDND101. Il s'agit de calculer la réponse d'un système masse-ressort de vitesse initiale V_0 non nulle, pouvant impacter sur une butée à choc. Le jeu initial est nul.



On compare les valeurs des instants de force maximale, valeur de force maximale, durée du temps de choc, valeur de l'impulsion et de la vitesse d'impact ainsi que le nombre d'impacts élémentaires pour les deux premières oscillations du système aux valeurs analytiques.

Fichier de commande

```
POURSUITE ( )
# Le systeme masse-ressort est lache avec une vitesse initiale V0
#
VITEPHYS = AFFE_CHAM_NO (      MAILLAGE= poutre,
                                GRANDEUR= 'DEPL_R',
                                CHAM_NO = vectass,
                                AFFE= ( TOUT= 'OUI',
                                          NOM_CMP= ( 'DX' ),
                                          VALE_R=  V0 )
                                )

#
VITINI = PROJ_VECT_BASE (      BASE= MODES, VECT_ASSE= VITEPHYS,
                                NUME_DDL_GENE= NUMEGE,
                                TYPE_VECT= 'VITE' )

#
MASSEGEN = PROJ_MATR_BASE (      BASE= MODES,
                                NUME_DDL_GENE= NUMEGE,
                                MATR_ASSE= MATRMAS,
                                )

#
RIGIDGEN = PROJ_MATR_BASE (      BASE= MODES,
                                NUME_DDL_GENE= NUMEGE,
                                MATR_ASSE= MATRRIGI,
                                )

#
PLANZ = DEFI_OBSTACLE ( TYPE= 'PLAN_Z' )
PLANY = DEFI_OBSTACLE ( TYPE= 'PLAN_Y' )
#
DYNAMODA = DYNA_TRAN_MODAL (      METHODE      = 'EULER',
                                MASSE_GENE = MASSEGEN,
                                RIGI_GENE  = RIGIDGEN,
                                AMOR_REDUIT= 0.,
                                ETAT_INIT=_F(VITE_INIT_GENE=VITINI),
                                INCREMENT=_F( INST_INIT= 0.,
                                                INST_FIN= 0.5,
                                                PAS= 0.0005 ),
                                )
```

Titre : *Opérateur POST_DYNA_MODA_T*
Auteur(s) : **E. BOYERE, Fe WAECKEL, L. VIVAN**

Date : 11/02/03
Clé : **U4.84.02-E** Page : 8/8

```
CHOC= _F( NOEUD_1= 'NO1',
          OBSTACLE= PLANZ,
          ORIG_OBST= (-1., 0., 0.),
          NORM_OBST= (0. 0. 1.),
          JEU= 1.00,
          RIGI_NOR= 1000000.,
          RIGI_TAN= 0.,
          COULOMB= 0.
        )

# Post-traitement des efforts de choc

TT = POST_DYNA_MODA_T ( RESU_GENE = DYNAMODA,
                       CHOC= _F( INST_INIT   = 0.,
                                INST_FIN    = 0.495,
                                SEUIL_FORCE = 0.,
                                DUREE_REPOS = 0.,
                                OPTION      = 'IMPACT',
                                NB_CLASSE   = 8
                              ),
                       INFO = 1
                     )

IMPR_TABLE ( TABLE = TT,
             FILTRE = ( NOM_PARA= 'CALCUL',
                        VALE_K   = 'GLOBAL' ),
             NOM_PARA= ( 'NOEUD', 'F_MAX_ABS', 'F_MAX_MOY',
                        'F_MAX_ETYPE' ) )
```

6 Bibliographie

- [1] ARCHARD : The wear of metals under unlubricated conditions Proc-Roy-Soc. (1956).